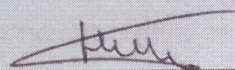


Сведения об официальном оппоненте
 по диссертационной работе Сорокина Владимира Николаевича
 на тему «**Разработка методов и алгоритмов решения многомерных
 минимаксных задач тропической оптимизации**»
 представленной на соискание ученой степени кандидата физико-
 математических наук по специальности 01.01.07 – вычислительная
 математика

Фамилия Имя Отчество оппонента	Николаев Дмитрий Александрович
Шифр и наименование специальностей, по которым защищена диссертация	05.13.18 – Математическое моделирование, численные методы и комплексы программ
Ученая степень и отрасль науки	Кандидат физико-математических наук
Ученое звание	-
Полное наименование организации, являющейся основным местом работы оппонента, адрес, телефон	Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования "Липецкий государственный технический университет", 398600, Липецкая обл., г. Липецк, ул. Московская, д. 30, тел. 8-4742-32-81-35
Занимаемая должность	Доцент кафедры прикладной математики
Список основных публикаций официального оппонента по теме диссертации в рецензируемых научных изданиях за последние 5 лет (не более 15 публикаций)	<ol style="list-style-type: none"> 1. Николаев Д.А., Приньков А.С., Трофимов Е.П. Сериализация алгебраических структур на примере конечных полей и групп // Вестник Липецкого государственного технического университета. – 2017. – № 2 (32). – С. 12-15. 2. Nikolayev D., Shmyrin A., Blyumin S. Tropical neighborhood and neural models for modelling of greedy organizational systems // Global Journal of Pure and Applied Mathematics. – 2016. Vol. 12, no. 6. – P. 4741-4747. 3. Nikolayev D. Idempotent algebra models of single-agent and multi-agent dynamics // Tropical and Idempotent Mathematics and Applications / edited by G. L. Litvinov, S. N. Sergeev. – American Mathematical Society, 2014. – Vol. 616 of Contemporary

Mathematics. – P. 221-240.

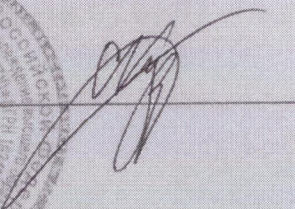
4. Nikolayev D. A. Analytic description of discrete dynamics of a robot-manipulator in an indefinite exterior medium by methods of idempotent mathematics // Automation and Remote Control. – 2012. – Vol. 73, no. 11. – P. 1852-1864.
5. Николаев Д. А. Моделирование и управление движением агента в неопределенной внешней среде методами идемпотентной алгебры // Управление большими системами. – 2012. – Т. 40. – С. 311-328.
6. Николаев Д. А. Динамические системы с двумерным параметром над идемпотентными полукольцами для моделирования движения мультиагентных систем // Системы управления и информационные технологии. – 2012. – Т. 48. № 2. – С. 22-26.



/Николаев Д.А. /

Верно:

Директор НИИ



Кузенков С.Е.

«14» мая

2018 г.